

Istruzione

Università di Bologna , Laurea Magistrale in Ingegneria dell'Automazione	Sett 2022 – Oggi
Università di Bologna , Laurea Triennale in Ingegneria dell'Automazione	Sett 2019 – Dic 2022
<i>Tesi</i>: "Approccio generalizzato al Travelling Salesman Problem basato sull'utilizzo di Self-Organizing Maps modificate", <i>Relatore</i>: Lorenzo Marconi	
Volkswagen Technical Academy , Corso di Formazione	Ott 2016 – Apr 2019
Corso che copre l'elettronica automobilistica e i sistemi di sicurezza con sessioni di laboratorio che offrono esperienze pratiche	
I.T.I.S. Guglielmo Marconi, Verona, Italia , Diploma di Maturità in Elettronica	Sett 2014 – Lug 2019

Esperienza

Superprof , Tutor di Materie Scientifiche per Studenti delle Superiori	Da remoto
Tutoraggio di più di 30 studenti delle scuole superiori in materie scientifiche	Giugno 2019 – Oggi
Riello UPS, stage , Saldatore e Tester di schede elettroniche per UPS	Legnago, Verona, IT
- Saldatura con componenti SMD e PTH e collaudo delle schede di controllo e di potenza per i sistemi UPS - Contribuito al cablaggio e all'assemblaggio di sistemi UPS completi in team	Mag 2018 – Giugno 2018
B.F. Automation, stage , Magazziniere	Belfiore, Verona, IT
Monitoraggio e gestione dell'inventario dei materiali elettrici	Mag 2018 – Giugno 2018

Progetti

Leonardo Drone Contest	Mar 2024 - Oggi
- Progettato un sistema autonomo multi-agente composto da un drone e un rover terrestre in grado di eseguire compiti in ambienti semi-sconosciuti - Partecipazione a tre competizioni: European Robotics Forum (Rimini, Marzo 2024), Dronitaly (Bologna, Ottobre 2024), Leonardo S.p.A. (Settembre 2025)	
UniBo Motorsport - Divisione Driverless	Ott 2022 - Lug 2023
Progettazione di una macchina autonoma in scala 1/10 per la gara F1Tenth	
Progettazione e Simulazione di un Robot Delta	Lug 2022
Progettazione e simulazione di un Delta Robot realizzata su Creo Parametric	

Competenze tecniche

Linguaggi: C, C++, Python, ROS2, Matlab / Simulink, Programmazione PLC, Latex

Software: Docker, Git, NI Multisim, PTC Creo Parametric

Hardware: Programmazione di sistemi embedded, PX4 Autopilot, Saldatura SMD/PTH, Debugging elettronico

Lingue

Italiano: Madrelingua, **Inglese:** C1

Bologna, 3 ottobre 2025

Firma